

El mètode del Simplex (I)

1. Es troba una s.b.f. Inicial VB

2. Identificació de s.b.f. òptima:

2.1 Es calculen els costos reduïts per a totes les variables no bàsiques: $r_j = c_j - c'_B B^{-1} A_j$

2.2. Si $r \geq [0]$ llavors la s.b.f. actual és òptima: **STOP**.

Altrament, es selecciona una v.n.b. q amb $r_q < 0$

3. Identificació de problema il.limitat:

3.1. Es calcula $u = B^{-1} A_q$

3.2. Si $u \leq [0]$ llavors $z^* = -\infty$ (problema il.limitat): **STOP**

El mètode del Simplex (II)

4. Selecció de la variable bàsica sortint p :

Si alguna component de u és >0 , es calcula:

$$q^* = \min_{\{i=1, \dots, m | u_i > 0\}} \frac{x_{B(i)}}{u_i}$$

Sigui p la v.b. associada a θ^* (v.b. sortint)

5. Canvi de base :

5.1. Es forma una nova matriu bàsica \bar{B} substituint $A_{B(p)}$ per A_q

5.2 S'actualitzen $x_{\bar{B}} = \bar{B}^{-1} b$, $\bar{z} = c'_{\bar{B}} x_{\bar{B}}$, \bar{VB} i \bar{VNB} .

6. Es considera com a s.b.f. actual

l'associada a \bar{VB} . Anada a 2.



Intervals d'estabilitat

◆ **Interval d'estabilitat de c_i , $i \in \hat{I} \setminus VNB^*$:** $\Delta c_i \in [\Delta c_i^-, \Delta c_i^+] = [-r_i, +\infty]$

◆ **Interval d'estabilitat de c_i , $i \in \hat{I} \cap VNB^*$:**

$$\Delta c_i \in [\Delta c_i^-, \Delta c_i^+] = \left[\max_{\{j \in VNB^* | q_{ij} < 0\}} (r_j / q_{ij}), \min_{\{j \in VNB^* | q_{ij} > 0\}} (r_j / q_{ij}) \right]$$

Amb $q_{ij} = e_i' B^{-1} N_j$

◆ **Interval d'estabilitat de b_j :**

$$\Delta b_j \in [\Delta b_j^-, \Delta b_j^+] = \left[\max_{\{k | b_{kj} > 0\}} \left(-\frac{x_{B(k)}}{b_{kj}} \right), \min_{\{k | b_{kj} < 0\}} \left(-\frac{x_{B(k)}}{b_{kj}} \right) \right]$$

Amb $b_j = [b_{1j}, b_{2j}, \dots, b_{mj}]'$ la columna j-èsima de B^{-1} .