



UNIVERSITAT POLITÈCNICA DE CATALUNYA
BARCELONATECH

Escola Superior d'Enginyeries Industrial,
Aeroespacial i Audiovisual de Terrassa

UNIVERSITAT POLITÈCNICA DE CATALUNYA

MOTION CONTROL AND INDUSTRIAL APPLICATIONS

Estudio, diseño e implementación de un sistema de monitorización basado en dron

Planos

Autor:
Gorka Unzueta

Director:
Dr. Miguel Delgado

Co-Director:
Dr. Luis Romeral

Trabajo de final de grado para
Grau en Enginyeria en Vehicles Aeroespacials

10 de junio de 2019

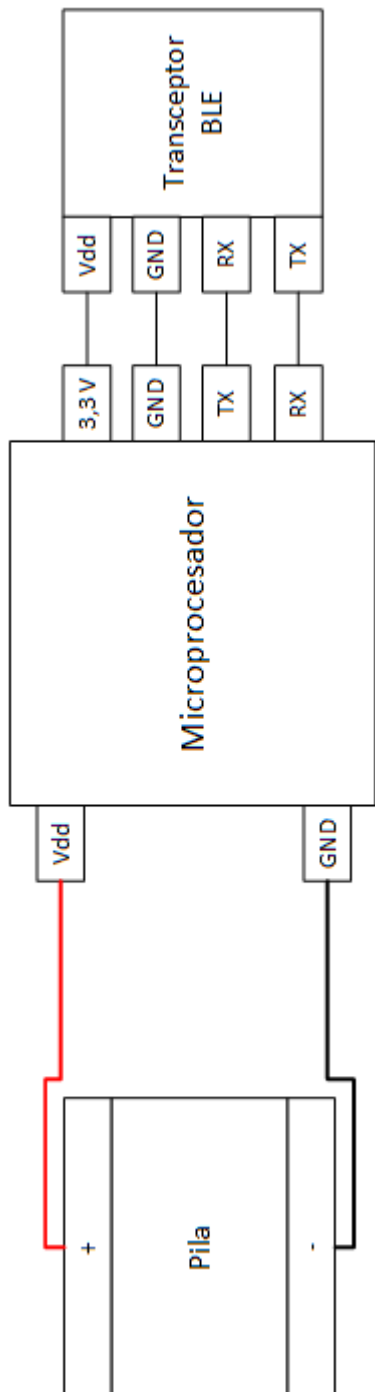
Índice general

| | |
|-------------------------------|----------|
| 1. Esquemas eléctricos | 3 |
| 1.1. Nodo | 3 |
| 1.2. Dron | 5 |

1 | Esquemas eléctricos

En este documento se incluirán los esquemas eléctricos, con las conexiones correspondientes, tanto del nodo como del dron.

1.1. Nodo



1.2. Dron

