

**ESCUELA SUPERIOR DE
ARQUITECTURA
DE BARCELONA**



**CÁLCULO INTEGRAL
PROGRAMA**

lec II -

For. red. ut. bin. $y(p, q) = \int t^q (a+bt) dt$

$(a+bt)(a+bt)^{p+q} = a(a+bt)^{p+q} + b(a+bt)^{p+q+1}$

$\int (a+bt)^{p+q} dt = \frac{a(a+bt)^{p+q+1}}{b(p+q+1)} + \frac{b(a+bt)^{p+q+2}}{b(p+q+2)}$

se integran los dos como $y(p+1, a)$, luego $p+1 = b$, $q+1 = q$, $b = p+1$, $q = a-1$
responde y obtengo formulas.

Ino. elip. $\int (1/x, \sqrt{x}) dx \rightarrow (1/x, \sqrt{x}) = \frac{A+B\sqrt{x}}{C+D\sqrt{x}}$
de 2ª a 1ª por el cambio $x = k + 1/y$

Por cambio de radice a: $I_m = \int \frac{x^m dx}{\sqrt{x}}$ $J_n = \int \frac{dx}{(x-a)^n \sqrt{x}}$

$[x^m \sqrt{x}]' = mx^{m-1} \sqrt{x} + x^m \frac{1}{2\sqrt{x}} = \frac{2mx^{m-1} \sqrt{x} + x^m}{2\sqrt{x}}$ grado del numerador

por tanto equivale a $Ax^{m+3/2} + Bx^{m+5/2} + \dots + Ex^{m+1/2}$ integrando

obtengo relaciones entre I_m . $m = 0, 1, 2$

los J_n dependen de los I_m

$\left[\frac{\sqrt{x}}{(x-a)^n} \right]' = \frac{(x-a)^n x^{1/2} - 2n(x-a)^{n-1} x^{1/2}}{2\sqrt{x} (x-a)^{2n}}$ n.a. no es cero de $x=0$ da un

valor n.a. de 1ª y de orden n que valores de $(x-a)$ n.a.

$= A(x-a)^{n-1} + B(x-a)^{n-2} + \dots + E(x-a)^0$ n.a. $E \neq 0$ n.a. n.a.

$\frac{\sqrt{x}}{(x-a)^n} = A_1 I_{n-3} + B_1 I_{n-2} + C_1 I_{n-1} + D_1 I_n + E_1 I_{n+1}$ para $n=1$

Reducido el polinomio a uno de bin. m.a. n.a. (a, b, c, d)

Var. de $x > 0$ para la involucion $R(x, y) + S(x, y) + T = 0$ (a, b, c, d)

partes impares, n.a. de R, S, T

$R = (a+b) - (c+d)$ $S = cd - ab$ $T = ab(c+d) - cd(a+b)$ n.a. partes

doble de la involucion resp. reales ni $g^2 - R^2 > 0$ que equiv

vale a $(a-c)(a-d)(b-c)(b-d) > 0$ esto equiv a $a+b > c+d$

si son reales parte impar $a > b$. Si dos reales y dos imp. n.a.

cycl completo y binom y de son todos los positivos imp. conjugados

toda imp. n.a. en parte. la involucion tendrá coef. reales y sus

partes dobles x y y reciproca

$\frac{x-a}{x-b} \cdot \frac{x'-a}{x'-b} = -1 \rightarrow \frac{x-a}{x-b} + \frac{x'-a}{x'-b} = 0$ y ni efectivamente

transformacion homografica $y = \frac{x-a}{x-b} \rightarrow x = \frac{a-by}{1-y}$ Σ n.a.

transformacion $x = \frac{Y(y)}{1-y^2}$ n.a. de $Y(y)$ un pol. de 4º impares y bin

$y_1 = \frac{a-d}{a-b}$ $y_2 = \frac{b-d}{b-a}$ $y_3 = \frac{c-d}{c-b}$ $y_4 = \frac{d-a}{d-b}$ tales que $y_1 + y_2 = 0$

$y_3 + y_4 = 0$ por ser (a, b) (c, d) p. conjugados de la involucion

con. de $Y(y) = 0$ tiene sus raices dos a dos = y opuestas de

su signific. en que $Y(y)$ corre de los terminos impares: n.a. el poli

nomos y binomiales. Por tanto los miembros integran a los J_1, J_2, J_3
se pueden transformar en otros según

$$X = Ax^4 + Bx^2 + C \text{ entera } \left| \frac{x^4}{\sqrt{x}} \right. \rightarrow$$

L. Gelpi Vintro
Arg.

inicialmente ante anteriormente como se ve por el cambio

$$x = t$$

B-17-10-47

I Bernoulli $y' + Xy + X_1 y^n = 0$

$\frac{1}{y^n} \frac{dy}{dx} = z$ $y = t + \frac{1}{t}$

Ricatti: $y' = ay^2 + x^m$ $y = y_1 + \frac{1}{t}$

Lagrange $y = x\psi(y') + \varphi(y')$

$y' = t$ $y = x\psi(t) + \varphi(t)$ dimostrato a x

diversamente q x y oblige ma limit en t. generale
suola da' $x = f(t, c)$

Clairaut $y = x y' + \psi(y')$ $y' = t$

**ESCUELA SUPERIOR DE
ARQUITECTURA
DE BARCELONA**



**CÁLCULO INTEGRAL
PROGRAMA**

PROGRAMA

Toda LECCION 1.^a

Integral superior e integral inferior de una función. — Integral definida. — Condición de integrabilidad. — Propiedades de la integral definida. — Tipos importantes de funciones integrales. — Teoremas de la media. — La función integral: sus propiedades. — Funciones primitivas; su relación con la integral definida. — Método de cálculo de las integrales definidas. — Interpretaciones geométrica y física de la integral definida.

LECCION 2.^a

Métodos generales de integración: Integración por partes; integración por cambio de variable. — Integración de funciones racionales por cambio de variable y por el método de Hermite. — Integración de funciones irracionales de los siguientes tipos:

$$\int R(x, \sqrt{ax^2 + 2bx + c}) dx$$

$$\int R(x, \sqrt{ax + b}, \sqrt{mx + n}) dx$$

siendo R símbolo de una función racional. — Diferenciales binomias: casos de integrabilidad; fórmulas de reducción. — Integrales elípticas: reducción de integrales irracionales a elípticas. — Integración de funciones trascendentes de los tipos siguientes:

$$\int R(\sin x, \cos x) dx \quad \int R(e^{kx}) dx$$

Fórmulas de reducción.

para reducir $\int R(\sin x, \cos x) dx$
 $u = \rho(x)$

LECCION 3.^a

Cálculo de áreas planas en coordenadas cartesianas y polares. — Longitud de un arco de curva plana y alabeada. — Ejemplos: Areas limitadas por arcos de elipse, hipérbola o parábola. — Longitud de la cicloide.

$\frac{r \cos \theta}{2}$

LECCION 4.^a

Cálculo aproximado de integrales: Fórmulas de los trapecios, de Simpson y de Poncelet. — Intégrafo. — Planímetro de Amsler.

LECCION 5.^a *Impo.*

Series uniformemente convergentes: sus propiedades. — Condición de convergencia uniforme. — Integración por series. — Ca-

so de las series de potencias. — Aplicación al cálculo de las integrales

$$\int e^{-x^2} dx \quad \int \frac{dx}{\log x}$$

y a las integrales elípticas.

LECCION 6.^a

periódica
Series trigonométricas. — Desarrollo de una función en serie de Fourier: Cálculo de los coeficientes. — Condiciones de Dirichlet para que una función sea desarrollable en serie de Fourier. — Ejemplos. — Análisis armónico.

f(x)
acotado e
integrable
5/0 p p p + b p p p
uniforme. c. m. g.
en (M, N)

LECCION 7.^a *Toda impa*

Integrales curvilíneas, dobles y triples. — Definición y propiedades. — Condiciones

de integrabilidad. — Clases importantes de funciones integrables.—Métodos de cálculo.

LECCION 8.^a

Cálculo de áreas planas mediante integrales curvilíneas. — Areas y volúmenes de superficies de revolución.

LECCION 9.^a

Aplicaciones de las integrales dobles. — Cálculo de volúmenes. — Volumen del elipsoide. — Cálculo de áreas de superficies curvas. — Aplicación al área de la esfera y del elipsoide de revolución.

LECCION 10 *Sup.*

Fórmulas de Green, Stokes y Ostrogradsky. — Condición para que una integral cur-

$$S, \quad dydz = \cos \alpha ds \quad \cos \beta ds = dx dz \quad \cos \gamma ds = dx dy$$

vilínea no dependa más que de los límites de su campo.

LECCION 11

Integrales entre límites infinitos e integrales cuya función subintegral se hace indefinida en uno o más puntos del intervalo de integración. — Criterios de convergencia de estas integrales. — Ejemplos. — Integrales de Fresnel.

LECCION 12

Integrales dependientes de un parámetro. — Propiedades. — Derivación bajo el signo integral. — Aplicaciones al cálculo de funciones primitivas y de integrales definidas. — Integración bajo el signo integral. — Integrales eulerianas.

$$\int_0^{\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \pi/2$$

$$\int_0^{\infty} \frac{1 - \cos x}{x^2} dx =$$

$$\frac{\pi}{2} = \int_0^{\infty} \frac{\sin^2 x}{x^2} dx \quad 1 - \cos x = 2 \sin^2 x/2$$

$$\int_b^{b+\beta} f(x, u+h) dx (T. v. M) = \beta f(b+\theta, \beta, u+h)$$

LECCION 13

Concepto de ecuación diferencial y de sistema de ecuaciones diferenciales. — Reducción de una ecuación diferencial de orden n a un sistema de ecuaciones de primer orden. — Existencia de la integral. — Significación geométrica.

LECCION 14

Ecuaciones diferenciales de primer orden. — Casos elementales de integración: variables separables, homogéneas, reductibles a homogéneas, lineales, Bernouilli, Riccati, Lagrange, Clairaut. — Teoría del factor integrante.

LECCION 15

Aplicaciones geométricas. — Problema de

las trayectorias ortogonales y oblicuas. — Ejemplos.

LECCION 16

Métodos de integración aproximada de ecuaciones diferenciales de primer orden. — Método del desarrollo en serie. — Método de Euler. — Método de Runge.

LECCION 17

Integración de la ecuación $\frac{d^n y}{dx^n} = f(x)$

Integración de ecuaciones que no contengan la variable independiente o la variable función. — Ecuaciones homogéneas en la variable función y sus derivadas y en x, y , y sus diferenciales. — Ejemplos.

y variable indep.
y' = t
y = uet
halla la x →

y = et
monstrando que falta la t

(Cauchy) $y = \frac{1}{(n-1)!} \int_0^y f(t)(x-t)^{n-1} dt + P_{n-1}(x)$ — grado $n-1$
representa f(x) en forma x por t

$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt} \frac{dt}{dx} = et - n \frac{det}{dx}$

LECCION 18

Aplicaciones geométricas. — Líneas de curvatura de una superficie. — Caso del elipsoide y del hiperboloide.

Divido por $4a^2b$
multiplico por $-y$
cambio $x^2 = u$
selección Clairaut.
 $y = xy' + \psi(y')$

$$f(x, y, z) = 0$$

$z = \psi(x, y)$ y de esta obtenimos p, q, r, s, t.

$$\frac{dx + p(px + qdy)}{rdx + sdy} = \frac{dy + q(px + qdy)}{sdx + tdy}$$

Imp. LECCION 19

Ecuaciones diferenciales lineales homogéneas con coeficientes constantes. — Ecuación característica; caso en que tenga raíces múltiples o imaginarias. — Ecuaciones diferenciales lineales completas. — Casos fáciles de integración.

Imp. LECCION 20

Ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes variables. — Ecuación de Euler.

$$ax + b = e^t$$

$$\frac{dy}{dx} = ae^{-t} \frac{dy}{dt} \quad \frac{d^2y}{dx^2} = a^2 e^{-2t} \left(\frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} \right)$$

$$\frac{d^3y}{dx^3} = a^3 e^{-3t} \left[\frac{d^3y}{dt^3} - 3 \frac{d^2y}{dt^2} + 2 \frac{dy}{dt} \right]$$

Imp

LECCION 21

Sistemas de ecuaciones diferenciales. — Su reducción a sistemas de primer orden. — Integrales primeras. — Sistemas de ecuaciones diferenciales lineales.

→ normales

Imp

LECCION 22

Ecuaciones de primer orden entre derivadas parciales. — Método de las características. — Aplicación a las ecuaciones diferenciales de las superficies cilíndricas, cónicas y de revolución.

21. última

b.t. ni pot x, y, z ni pot x, y, z en tan rel.una de z int pot x, y, z ni int

ni int in. gen. ni int pot. mult. por constantes ab. y de deriv.

modo de ser $\begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{vmatrix} \neq 0$

reducción de un sistema normal a reduce al cálculo de una integral fundamental.

Reducción del orden. (sistemas normales, el orden = nº de variables)
cambio $x = X, y = Y, z = Z, X = X + Z, Y = Y + Z$ derivando y uniendo

y luego de reemplazar $\frac{dx}{dt}$ en z int pot. (x, y, z) en (X, Y, Z) cambio $\begin{vmatrix} x = X + Z \\ y = Y + Z \\ z = Z \end{vmatrix}$

Resolución para los cambios. cambio $x = ae^{rt}, y = pe^{rt}, z = fe^{rt}$

det caracter: $\Delta(r) = \begin{vmatrix} (r+a) & b & c \\ a_2 & (r+b) & c_2 \end{vmatrix} = 0$

ni p. límites completos en general. hay que e int. pot.

$$\begin{cases} \text{sistema} \\ \text{de} \\ \text{(homog)} \end{cases} \begin{cases} \frac{dx}{dt} + a_1x + b_1y + c_1z = 0 \\ \frac{dy}{dt} + a_2x + b_2y + c_2z = 0 \\ \frac{dz}{dt} + a_3x + b_3y + c_3z = 0 \end{cases}$$

Dondelet

a) $f(x)$ no n'ó b'ara o divide en intervalos en un nro finito abicatos
en que n'emple

b) $f(x)$ no n'ore mas que un nro de. de continui d'ad y equivoles

$$S_n = \frac{a^0}{2} + \sum_{j=1}^n (a_j \cos p_j + b_j \sin p_j) = \frac{1}{H} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \left| \frac{1}{2} + \sum_{j=1}^n \cos p_j(x) \right| dx$$

$$\frac{1}{2} + \cos p + \cos 2p + \dots + \cos np = \frac{\sin \frac{1}{2}(2n+1)p}{2 \sin \frac{1}{2}p} \quad S_n = \frac{1}{H} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \frac{\sin \frac{1}{2}(2n+1)(y-x)}{2 \sin \frac{1}{2}(y-x)} dx$$

$y-x=2t$ $\frac{1}{2}(2n+1)(y-x) = \text{constante}$
 $S_n = \frac{1}{H} \int_{-\frac{1}{2}(\pi+x)}^{\frac{1}{2}(\pi-x)} f(x+2t) \frac{\sin(2n+1)t}{2nt} dt \quad I_u = \int_a^b f(t) \frac{\sin ut}{nt} dt \quad I_u = \int_0^{\lambda} =$

Siempre $\lambda > 0$ $\lim_{u \rightarrow \infty} \int_0^{\lambda} \frac{\sin ut}{t} dt = \frac{\pi}{2}$ $t=nt' \quad \lim_{u \rightarrow \infty} \int_0^{\lambda} \frac{\sin ut}{t} dt = \frac{\pi}{2}$

$\lim_{u \rightarrow \infty} \int_a^b \frac{\sin ut}{t} dt = 0$ si $f(t)$ pos y decr. en (a,b) $I = \int_a^b f(t) \frac{\sin ut}{t} dt = f(a) \int_a^c \frac{\sin ut}{t} dt$

$\int_a^b \frac{\sin ut}{t} dt = \frac{1}{a} \int_a^u \sin t dt = \frac{1}{ua} (\cos a - \cos u)$ $|I| < \frac{2f(a)}{ua} \quad u \rightarrow \infty = 0$

cuquiera quenta $\beta > 0$ $\int_a^{\beta} f(t) \frac{\sin ut}{t} dt = \int_0^{\beta} + \int_0^a$ para β m'cho mas cerca de

pequeño la 1ª difere $f(t) \int_a^{\beta} \frac{\sin ut}{t} dt$ que para $u \rightarrow \infty = f(+0) \frac{\pi}{2}$ y la 2ª $\rightarrow 0$

$\lim_{u \rightarrow \infty} \int_a^{\lambda} f(t) \frac{\sin ut}{t} dt = \frac{\pi}{2} f(+0)$ si $f(t)$ es pos. y decr $f(t) = f(t) \frac{1}{nt}$ tambien

lo es m'ltiplo $\lim_{u \rightarrow \infty} \int_a^{\lambda} f(t) \frac{\sin ut}{nt} dt = \frac{\pi}{2} f(+0) e^{-\frac{a}{n}}$ $\lim_{u \rightarrow \infty} \int_a^b f(t) \frac{\sin ut}{nt} dt = 0$

n $f(t)$ no es no n'ó b'ara en $(0, \lambda)$ u q' divide en intervalos $(0, \lambda_1), (\lambda_1, \lambda_2), \dots$

De componer en 2 - los intervalos $(0, \frac{1}{2}(\pi-x))$ $(\frac{1}{2}(\pi+x), \pi)$

$$S_n = \int_0^{\frac{1}{2}(\pi-x)} f(x+2t) \frac{\sin(2n+1)t}{2nt} dt + \int_{\frac{1}{2}(\pi+x)}^{\pi} f(x-2t) \frac{\sin(2n+1)t}{2nt} dt \quad \text{si } -\pi < x < \pi$$

si $0 < \frac{1}{2}(\pi-x) < \pi$ y $0 < \frac{1}{2}(\pi+x) < \pi$ y m'por) nat) t'au a a) $f(x+2t) f(x-2t)$

lo n'ubst'ra en $(0, \frac{1}{2}(\pi-x))$ y $(0, \frac{1}{2}(\pi+x))$ por t'ato $\lim_{u \rightarrow \infty} S_n = \frac{1}{2} [f(x+0) + f(x-0)]$

Si t'aprueba la converg. de la serie de Fourier y del l'imito.

si para un x $f(x+0) = f(x-0)$ $\lim_{u \rightarrow \infty} S_n = f(x)$ por b)

Para $x = \pi$ obtengo $S_n = \frac{1}{H} \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\pi-2t) \frac{\sin(2n+1)t}{2nt} dt + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} f(\pi-2t) \frac{\sin(2n+1)t}{2nt} dt$

la 1ª para $u \rightarrow \infty$ tiende a $\frac{1}{2} f(\pi-0)$ y la 2ª cambiando t en $(\pi-t)$

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} f(\pi-2t) \frac{\sin(2n+1)t}{2nt} dt \quad u \rightarrow \infty = \frac{\pi}{2} [f(\pi-0)]$$

en loq'ue t'ua $-\pi$ por t'ato en los ex't'amos del intervalo
la serie $S_n = \frac{1}{2} [f(\pi-0) + f(-\pi+0)]$

green: $\iint_A \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_L (P dx + Q dy)$

Stokes: $\iint_S (R dx + Q dy + P dz) = \int_{\partial S} (P dx + Q dy + R dz)$

$\iint_S (R dx + Q dy + P dz) = \int_{\partial S} (P dx + Q dy + R dz)$

$\int_C P(x,y,z) dx = \int_{C_1} P(x,y,z) dx$ ← aplico green

$\iint_S \left[\frac{\partial P}{\partial z} dx dz - \frac{\partial P}{\partial y} dx dy \right] = \int_C P(x,y,z) dy$

$\iint_S \left[\frac{\partial Q}{\partial x} dx dy - \frac{\partial Q}{\partial z} dy dz \right] = \int_C Q(x,y,z) dx$

$\iint_S \left[\frac{\partial R}{\partial y} dy dz - \frac{\partial R}{\partial x} dx dz \right] = \int_C R(x,y,z) dz$ cuando

avanzamos un - $I = \iiint_V \frac{\partial I}{\partial z} dx dy dz \xrightarrow{\text{w}} \iint_S (P dx + Q dy + R dz)$

$\iiint_V \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz = \iiint_V (P dx + Q dy + R dz)$

teoría $\gamma(u) = \int_a^b f_a(x,u) dx + [B(u)] - [A(u)]$

Int. eulero en $B(p,q) = \int_0^1 x^{p-1} (1-x)^{q-1} dx$ $\Gamma(u) = \int_0^{\infty} x^{u-1} e^{-x} dx$

de $\frac{q-1}{p} \int_0^1 x^p (1-x)^{q-2} dx$ cuando $x^p = x^{p-1} (1-x)$

cuando los exponentes son números naturales considero la función $\Gamma(z) = \int_0^{\infty} e^{-x} x^{z-1} dx$ hay $z = p+q$ $y = \frac{x}{1+t}$

t-parameters obtiene $\Gamma(p+q) = (1+t)^{p+q} \int_0^1 e^{-(1+t)y} y^{p+q-1} dy$

cuando $x = \frac{t}{1+t}$ en la $B(p,q)$ surge $B(p,q) = \int_0^{\infty} \frac{t^{p-1}}{(1+t)^{p+q}}$

$B(p,q) = \int_0^{\infty} \frac{t^{p-1}}{(1+t)^{p+q}} dt = \int_0^{\infty} e^{-(1+t)y} y^{(p+q)-1} dy$ como entre límites constantes puede pasar los límites

$B(p,q) = \frac{1}{\Gamma(p+q)} \int_0^{\infty} y^{(p+q)-1} e^{-y} dy = \frac{1}{\Gamma(p+q)} \int_0^{\infty} y^{p-1} e^{-y} dy \int_0^{\infty} y^{q-1} e^{-y} dy$

la integral anterior es $\frac{1}{\Gamma(p)} \Gamma(p)$ como se deduce de $\Gamma(z)$ cuando

de y en y . $B(p,q) = \frac{\Gamma(p)}{\Gamma(p+q)} \int_0^{\infty} y^{q-1} e^{-y} dy = \frac{\Gamma(p) \Gamma(q)}{\Gamma(p+q)}$

