

## 10 ANEXO

En el anexo se muestran imágenes que, a pesar de no ser de relevancia para el proyecto, pueden ayudar a visualizar algunos de los elementos que se mencionan.

### 10.1 Imágenes

#### 10.1.1 Representación de lo que “ve” un sensor Lidar



Figura 10.1.1: Representación de la información captada por un sensor Lidar.

<https://x.company/waymo/>

### 10.1.2 Sistemas hardware de un coche autónomo

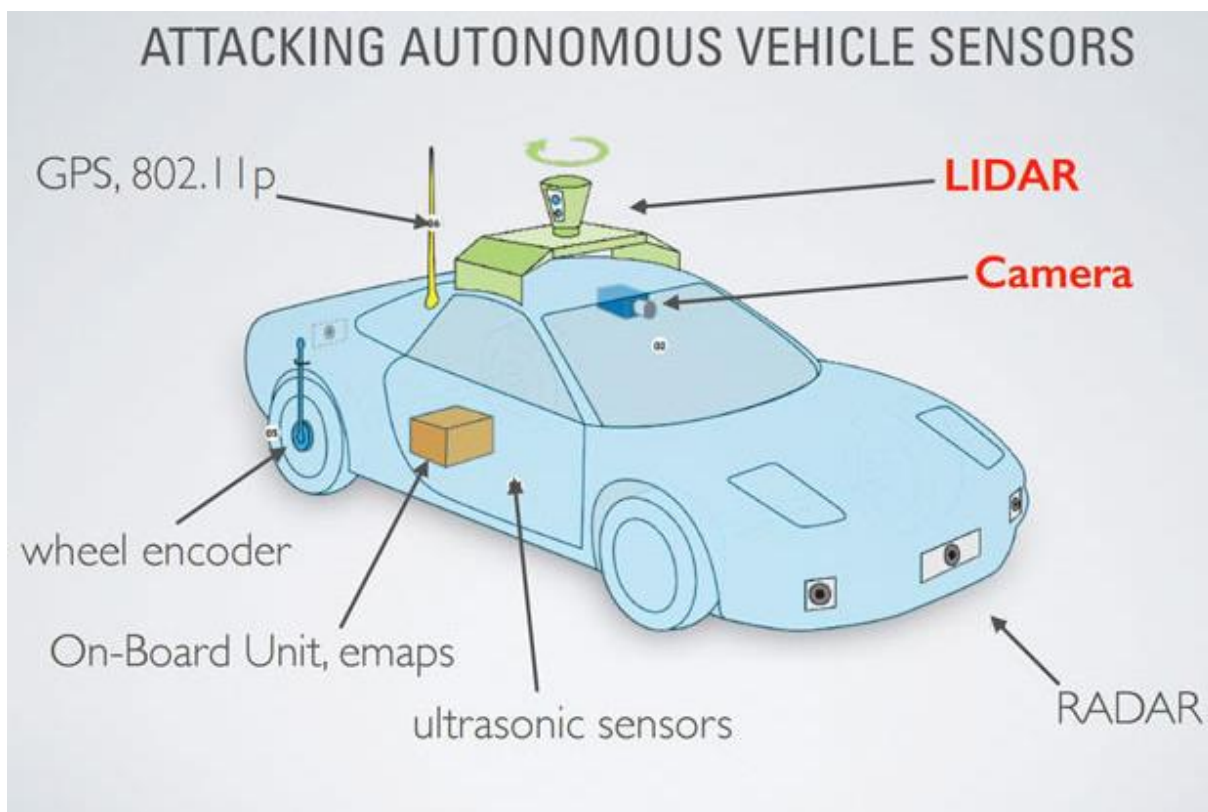


Figura 10.1.2: Conjunto de sistemas hardware que incorpora un coche autónomo. [www.blackhat.com](http://www.blackhat.com)

### 10.1.3 Coches autónomos en desarrollo de Waymo

#### 10.1.3.1 Firefly



Figura 10.1.3.1: Coche autónomo Firefly diseñado por Waymo. [www.eleconomista.es](http://www.eleconomista.es)

### 10.1.3.2 Chrysler Pacifica



Figura 10.1.3.2: Coche autónomo Chrysler Pacifica Waymo y Chrysler-Fiat. [www.eleconomista.es](http://www.eleconomista.es)

### 10.1.4 Prototipo de vehículo de reparto con casillas



Figura 10.1.4: Prototipo de un vehículo de reparto de paquetería con casillas para las entregas. McKinsey and Company, *Parcel delivery: The future of last mile*, Travel, Transport and Logistics, 2016