Escola Universitària d'Enginyeria
Tècnica Industrial de Barcelona
Consorci Escola Industrial de Barcelona
UNIVERSITAT POLITÈCNICA DE CATALUNYA

Memoria

"OPTIMIZACIÓN Y AUTOMATIZACIÓN DE UN PROCESO DE FABRICACIÓN DE LENTES DE CONTACTO MEDIANTE ROBOT CON EYECTOR INTERCAMBIABLE"

PFC presentado para optar al título de Ingeniero Técnico Industrial especialidad MECÁNICA

por **Juan Carlos Cando Comino y Alejandro Fernández Lasaosa**

Barcelona, 17 de Junio de 2010

Tutor proyecto: Enric Porta Pascual
Departamento de Mecánica (DEM)
Universitat Politècnica de Catalunya (UPC)